```
#include <htc.h>
__CONFIG(FCMDIS & IESODIS & BOREN & UNPROTECT & MCLREN & PWRTEN & WDTDIS & INTIO);
__IDLOC(0001);
                       /* 31kHz */
#define _XTAL_FREQ 31000
ioport();
main()
{
                                    /* 31kHz */
       OSCCON=0;
       /* COMPRATOR */
       PORTC=PORTA=0;
                          /* RA5 ピンと RC3 ピンの出力データを 0 にする */
       ioport();
       CMCONO=0x34;
                            /* C2IN+と C1IN-、C2IN+と C2IN-を比較する */
       while(1) {
              RA5=C10UT; /* C10UT の内容を RA5 ピンから出力する */
              RA4=RA5;
                     __delay_ms(200);
              RC3=C20UT;
                           /* C20UT の内容を RC3 ピンから出力する */
              RA4=RC3;
                      __delay_ms(200);
              if(RA2) continue;
                     __delay_ms(50);
              if(RA2) continue;
                      RA5=1; RC3=1;
                      __delay_ms(500);
                      RA5=1;RC3=0;
```

```
__delay_ms(500);
              while(!RA2);
              }
}
ioport()
{
       TRISA=0x0F; /* RAO, RA1, RA2, RA3 ピンと RCO, RC1, RC2 ピンは入力ピン */
                    /* RA5, RA4 ピンと RC3, RC4 ピンは出力ピン */
       TRISC=0x07;
                    /* RA2, RC3 ピンをデジタル I/O モードにする. */
       ANSEL=0x3B;
                    /* RA2 action */
       WPUA=0x04;
       RAPU=0;
                     /* weak pull up ON */
}
```